**ベクトルの分解**

　 　$\vec{a}\ne \vec{0},\vec{b}\ne \vec{0},\vec{a}∦\vec{b}$とする。このとき、任意のベクトル$\vec{p}$は、

ただ1通りに表すことができる。

　　　　 　　　　　　　　　　　　　（$s,t$は実数）

**例５**　　$\vec{a}\ne \vec{0},\vec{b}\ne \vec{0},\vec{a}∦\vec{b}$とする。

Point

正六角形の1辺の長さは、

すべて

　　　　　　A

$$\vec{b}$$

$$\vec{a}$$

B F

解)

$\vec{AE}$=

O

C E

D

**別解**)　　　 A

$$\vec{a}$$

$$\vec{b}$$

B F

$\vec{AE}$=

 O

C E

D